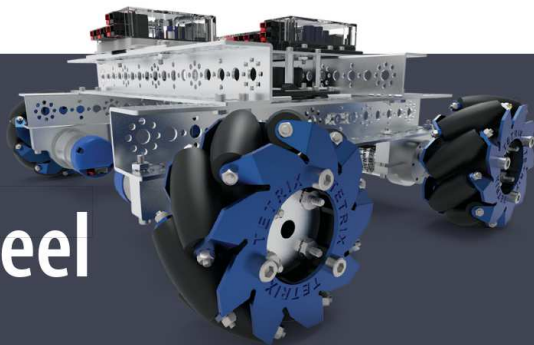




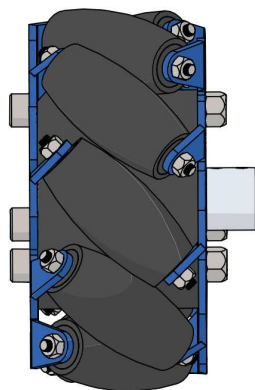
TETRIX® MAX Mecanum Wheel



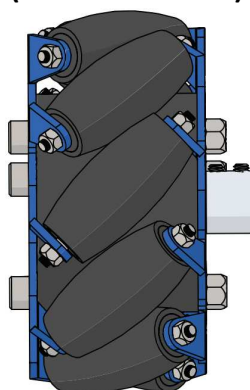
メカナムホイールとは？

メカナムホイールは、任意の方向に移動できるように特別に設計されたホイールです。車輪円周上に45度の角度でローラーが取り付けられています。モーターの駆動力の伝達により、従来の車輪と同じ動きをすることに加え、フリーになっているローラーで45度の方向に移動できます。4つのモーターの回転方向と速度を調整することで、車輪の回転とローラーの動きによって全方向移動が可能です。

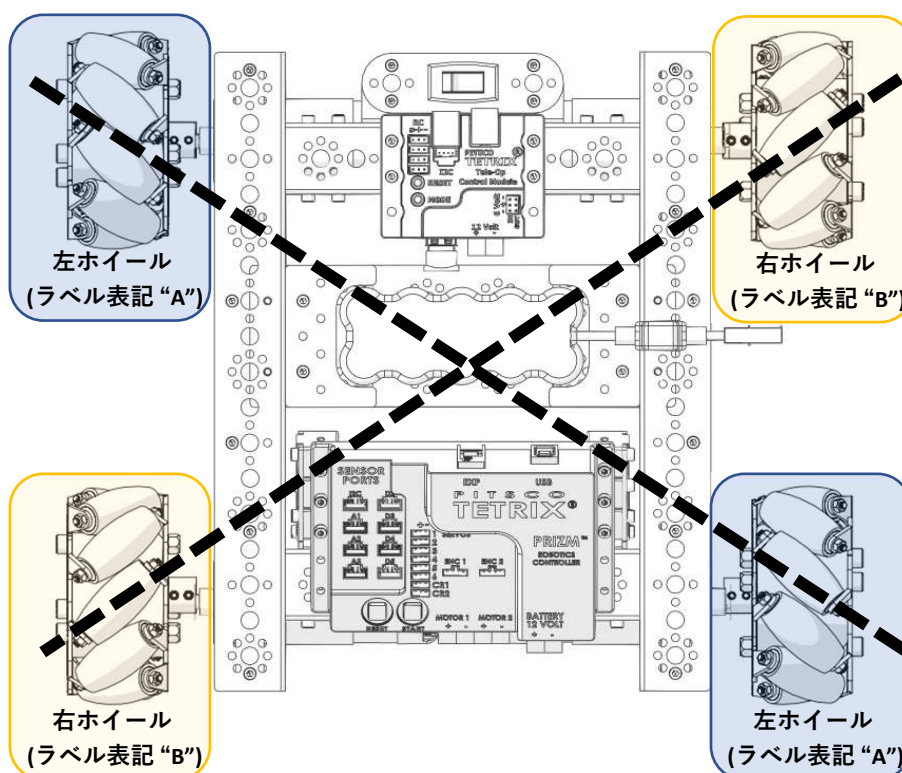
左ホイール
(ラベル表記“A”)



右ホイール
(ラベル表記“B”)



2種類のホイール（左ホイール、右ホイール）を組み合わせて、4輪ロボットの対角線上に装着します。



メカナムホイールの制御方向と進行方向

一般的な4輪構成では、各輪が車輪が取り付けられているホイールベースの対角線にほぼ直角に力を加えます。各車輪の回転速度と回転方向を変えることで任意の方向に移動し、回転させることができます。4つのモーターを全て同じ方向に動かすと、前後に動きます。一方の車輪を反対側の車輪と反対方向に動かすと回転運動になり、一方の車輪をもう一方の斜めの車輪と反対方向に動かすと横方向に動きます。これらの車輪の動きの組み合わせにより、ロボットの回転を伴うまたは伴わないなど、あらゆる方向の動きが実現できます。

